

СИСТЕМЫ РАСПОЗНАВАНИЯ ДОРОЖНОЙ ОБСТАНОВКИ НА ИЗОБРАЖЕНИЯХ С ПРИМЕНЕНИЕМ ГЛУБИННОГО ОБУЧЕНИЯ

ЦЕЛИ И ЗАДАЧИ ПРОЕКТА

Сделать возможным и качественным автоматизированный анализ дорожной обстановки на изображениях, получаемых с подвижных и стационарных видеокамер

- 1) разработка и тестирование методов и алгоритмов распознавания изображений на основе глубоких сверточных нейронных сетей;
- 2) разработка и внедрение программно-аппаратных комплексов для анализа дорожной обстановки

Проект финансируется в рамках гранта Президента РФ для государственной поддержки молодых российских ученых МК-3130.2017.9 (договор 14.Z56.17.3130-МК) на тему "Распознавание дорожной обстановки на изображениях с применением глубинного обучения"

СОДЕРЖАНИЕ ПРОЕКТА



ИНДУСТРИАЛЬНЫЕ ПАРТНЕРЫ

ООО "Распознающие системы"
Фабрика информационных технологий

РЕЗУЛЬТАТЫ ПРОЕКТА

Разработан прототип системы распознавания элементов дорожной обстановки: применение глубоких нейронных сетей позволяет с высокой точностью (свыше 90%) обнаружить транспортные средства и их типы, мотоциклистов, велосипедистов, пешеходов, светофоров, дорожные знаки, дорожное полотно

